

Wissenschaftliches Programmieren

Bálint Aradi

<http://www.bccms.uni-bremen.de/cms/people/b-aradi/>

6. Unterprogramme, Module

Git-Bemerkungen

- Alle Dateien stagen, die sich geändert haben und dann einchecken:

```
git add -u  
git commit
```

- Typischer Git-Logeintrag besteht aus zwei Teilen:

Kurzer Zusammenfassung (weniger als 70 Charektere)

+ Leerzeile und evtl. detailliertere Beschreibung nach einer Leerzeile

LU decomposition implemented. ← Zusammenfassung

Matrix A is first decomposed into L, U and P. System of equations solved by subsequent forward and backward substitution.

↑
Detailierte Beschreibung

- Dateien, die **Git ignorieren** soll, können in der **.gitignore** Datei angegeben werden:

`*~`
`a.out` } **.gitignore** ← Sollte auch unter Versionskontrolle gestellt werden

Alle Dateien, die auf „~“ enden und die Datei a.out

Fortran-Bemerkungen

- Wenn bei Subarrayausdrücken der **Indexbereich** die **leere Menge** ist, hat das resultierende Array die **Größe Null**

`array(1:0)` ← Kein Element mit Index größer gleich 1 und kleiner gleich 0 `size(array(1:0))` → 0

- **Zuweisung zwischen Arrays der Größe Null** ist erlaubt und wird einfach **ignoriert**:

```
! Exchange corresponding rows below the diagonal of L
xx(1:ii-1) = ll(ii,1:ii-1)
ll(ii,1:ii-1) = ll(imax,1:ii-1)
ll(imax,1:ii-1) = xx(1:ii-1)
```

Wird bei ii=1 ignoriert

- **Skalarprodukt zweier Vektoren der Größe-Null** ist per Definition **Null**:

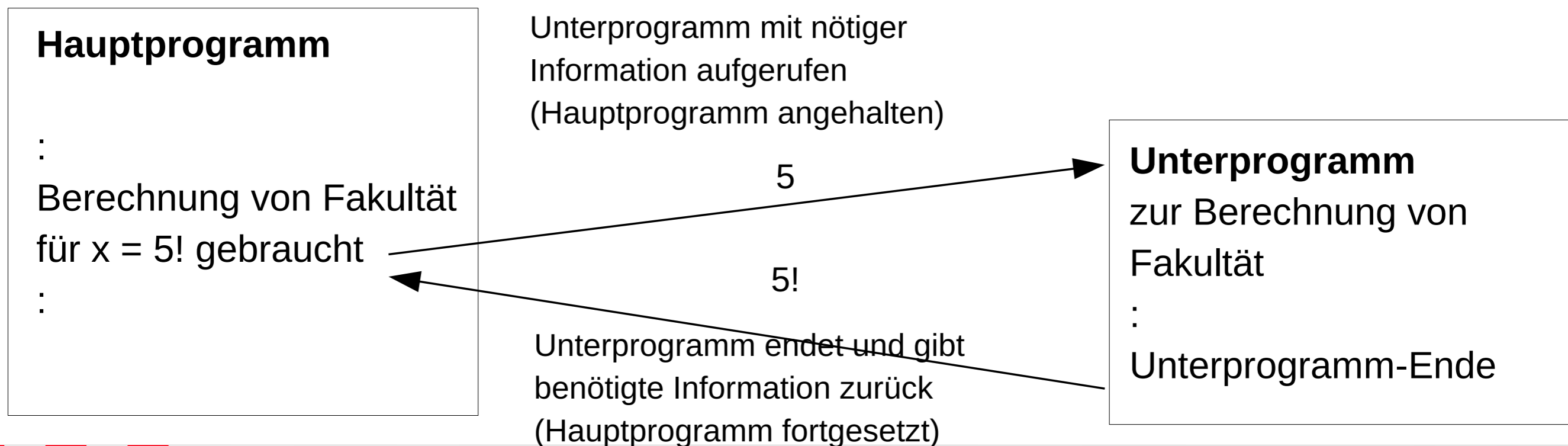
```
! Back substitution
do ii = nvar, 1, -1
  tmp = bb(ii) - dot_product(aa(ii,ii+1:nvar), xx(ii+1:nvar))
  xx(ii) = tmp / aa(ii, ii)
end do
```

Wenn ii = nvar, haben diese Vektoren die Größe Null! → `tmp = bb(1)`

Unterprogramme

Unterprogramm = Separates Programmteil, das mit anderen Teilen des Programmes durch eine festgelegte Schnittstelle kommuniziert

- **Aufteilung** eines Problems/eines Programmes in kleinere Teilschritte
- Jeder logischer, in sich abgeschlossene Teilschritt kann als eigenes Unterprogramm **unabhängig** vom restlichen Programmcode **entwickelt** und getestet werden
- Einzelne Unterprogramme bilden in sich geschlossene, separate Einheiten. **Informationsaustausch nur über definierte Schnittstellen.**



Vorteile von Unterprogrammen

- **Unabhängiges Entwickeln** und Testen der Teilaufgaben
 - Programmentwicklung und Programmcode übersichtlicher, klarer strukturiert
 - Programm bei Veränderungen weniger Fehleranfällig
- Unterprogrammen sind **wiederverwendbar**
 - Entwicklung- und Testzeit kürzer
- **Klare Programmstruktur**
 - Schnittstellen zwischen Programmeinheiten klar geregelt
 - (Im Optimalfall) keine Kommunikation zwischen Unterprogrammen außer den definierten Schnittstellen.
 - Variablen in den Unterprogrammen können nicht von draußen modifiziert werden (data hiding)
- Für andere Programmteile sind die **Details der Implementierung** in einem Unterprogramm **versteckt**. (Implementierung kann verbessert werden, ohne die anderen Teile ändern zu müssen.)

Subroutinen

Definition:

```
subroutine Subroutinennamen(Liste der Formalparameter)  
  ! Datentypdeklaration der formalen Parameter  
  :  
  ! Datentypdeklaration der lokalen Variablen  
  :  
  ! Anweisungsteil der Subroutine  
  :  
end subroutine Subroutinennamen
```

Aufruf:

```
call Subroutinennamen(Liste der Aktualparameter)
```

Subroutinen – Beispiel

```
program TestFactorial  
  implicit none
```

```
  integer :: inp, res
```

```
  write (*,"(A)", advance="no") "Enter an integer: "
```

```
  read (*, *) inp
```

```
  call calc_factorial(inp, res)
```

```
  write (*, "(A,I0)") "The result is: ", res
```

```
end program TestFactorial
```

Aktualparameter
(*actual arguments*)

Formalparameter
(*dummy arguments*)

```
subroutine calc_factorial(num, fact)
```

```
  integer, intent(in) :: num
```

```
  integer, intent(out) :: fact
```

```
  integer :: ii
```

```
  fact = 1
```

```
  do ii = 2, num
```

```
    fact = fact * ii
```

```
  end do
```

```
end subroutine calc_factorial
```

Typdeklaration der
Formalparameter

Deklaration der
lokalen Variable(n)

Subroutinen-
anweisungen

Übergabe von Parametern

Beim Aufruf

Beim Zurückkehren

```
call calcfactorial(inp, res)
```

```
subroutine calcfactorial(num, fact)  
  integer, intent(in) :: num  
  integer, intent(out) :: fact  
  
  :  
  
end subroutine calcfactorial
```

- Die **intent(in)** Parameter werden **beim Aufruf** mit den entsprechenden Werten vom aufrufenden Programm initialisiert.
- Die **intent(out)** Parameter, werden **beim Verlassen** des Unterprogrammes mit dem Wert des zugehörigen Parameters aufgefüllt.
- Anzahl und Typ der beim Aufruf übergebenen Parameter müssen exakt der subroutine-Definition entsprechen.
- Die Namen der als Parameter übergebenen Variablen müssen nicht mit den Variablennamen der formalen Parameter identisch sein.

intent(in)-Parameter

- Aufrufendes Programm muss sich darauf verlassen können, dass der Aktualparameter für einen **intent(in)** Formalparameter **nicht** während der Unterprogrammausführung **verändert** wird.

```
real(dp) :: rtmp
rtmp = 2.0_dp      ! rtmp is assigned the value 2.0_dp
call test(rtmp)  ! rtmp corresponds to an intent(in) parameter
write (*,*) rtmp  ! rtmp must be still 2.0_dp
```

- **intent(in)**-Parameter **dürfen** im Unterprogramm **nicht verändert** werden

```
subroutine test(xx)
  real(dp), intent(in) :: xx

  xx = 2.0_dp      ! Compiler error
  :
end subroutine test
```

- Aktualargument für intent(in)-Parameter darf auch eine **Konstante** oder ein **Ausdruck** sein:

```
real(dp), parameter :: pi = 3.14_dp
call test(pi)      ! Passing constant for intent(in)
call test(sin(rtmp) - 3.0_dp) ! Passing expression for intent(in)
```

intent(in)-Parameter (#2)

- Unterprogramm muss sich darauf verlassen können, dass den **intent(in)** Formalparametern entsprechende Aktualparameter **vor dem Aufruf** schon **initialisiert** worden sind:

```
program UndeterministicBehaviour
  implicit none

  real(dp) :: alpha

  call test(alpha)
  :
```

Falsch, da der Aktualparameter beim Aufruf noch keinen definierten Wert hat!
(Erzeugt keinen Compilierungsfehler)

```
subroutine test(number)
  real(dp), intent(in) :: number

  write (*,*) number
end subroutine test
```

Nicht-deterministisch, wenn aufrufendes Programm den intent(in) Parameter vorher nicht initialisiert hat

intent(out)-Parameter

- Aufrufendes Programm muss sich darauf verlassen können, dass dem zum **intent(out)**-Formalparameter gehörende Aktualparameter **in der Subroutine** ein **Wert zugewiesen** wird.

```
real(dp) :: xx
:           ! No value assigned to xx yet
call setvariable(xx) ! passing xx as intent(out) arg.
write (*, *) xx      ! xx must have a well defined value now
```

- **intent(out)**-Parametern **muss** im Unterprogramm ein **Wert zugewiesen werden**

```
subroutine setvariable(xx)
  real(dp), intent(out) :: xx

  write (*,*) "setvariable called"
end subroutine setvariable
```

Falsch, da xx kein Wert zugewiesen wurde.

- Aktualargument für **intent(out)**-Parameter darf **weder Konstante noch Ausdruck** sein:

```
real(dp), parameter :: pi = 3.14_dp
call setvariable(pi)           ! Compiler error
call setvariable(sin(rtmp) - 3.0_dp) ! Compiler error
```

intent(inout)-Parameter

- **intent(inout)**-Parameter verhalten sich
beim Aufruf des Unterprogrammes wie **intent(in)**-Parameter
beim Verlassen eines Unterprogrammes, wie **intent(out)**-Parameter

```
real(dp) :: xx  
  
xx = 2.0_dp  
call doublevalue(xx)  
write (*, *) xx    ! 4.0
```

```
subroutine doublevalue(value)  
  real(dp), intent(inout) :: value  
  
  value = 2.0_dp * value  
  
end subroutine doublevalue
```

- Aktualparameter für intent(inout)-Formalparameter müssen vor dem Aufruf schon initialisiert worden sein
- Aktualparameter für intent(inout)-Formalparameter dürfen weder Konstanten noch Ausdrücke sein
- intent(inout)-Formalparametern sollte (muss aber nicht!) im Unterprogramm ein Wert zugewiesen werden.
- Wenn intent(inout)-Formalparameter im Unterprogramm kein neuer Wert zugewiesen wird, behält er den Wert, den er vorm Aufruf hatte.

Übergabe von Arrays

- Arrays können genauso übergeben werden wie skalare Typen:

```
real(dp) :: latvecs(2,2)
```

```
latvecs(:,1) = [ 1.0_dp, 0.0_dp ]
```

```
latvecs(:,2) = [ 0.0_dp, 1.0_dp ]
```

```
call rotatebasis_2d(latvecs, 30.0_dp)
```

```
...
```

```
subroutine rotatebasis_2d(basis, degree)
```

```
  real(dp), intent(inout) :: basis(2, 2)
```

```
  real(dp), intent(in) :: degree
```

```
    ! Rotating basis vectors with given amount
```

```
    :
```

```
end subroutine rotatebasis_2d
```

Übergabe von Arrays (#2)

- Es können auch **Arrays mit unbekannter Größe** übernommen werden.
- Arraygröße für die einzelnen Dimensionen kann im Unterprogramm mit **size()** abgefragt werden.

```
real(dp) :: latvecs(2,2)
```

```
latvecs(:,1) = [ 1.0_dp, 0.0_dp ]
```

```
latvecs(:,2) = [ 0.0_dp, 1.0_dp ]
```

```
call calcinverse(latvecs)
```

```
...
```

```
subroutine calcinverse(basis, degree)
```

```
  real(dp), intent(inout) :: basis(:, :)
```

```
  real(dp), intent(in) :: degree
```

```
  ! Sanity check
```

```
  if (size(basis, dim=1) /= size(basis, dim=2)) then
```

```
    write (*,*) "calcinverse: Invalid parameter (non-square matrix)"
```

```
    stop
```

```
  end if
```

```
  :
```

```
end subroutine calcinverse
```

Übergabe von Arrays (#3)

- Die Anzahl der Dimensionen (**Arrayrang**) muss **beim Aktual- und Formalparameter identisch** sein

```
subroutine rotatebasis(basis, degree)
  real(dp), intent(inout) :: basis(:, :) ← Formalparameter 2D
  real(dp), intent(in) :: degree
  :
end subroutine rotatebasis
```

```
real(dp) :: vec(2)
vec = [ 2.0_dp, -1.0_dp ]
call rotatebasis(vec, 30.0_dp)
```

Falsch, da Aktualparameter **1D**

Übergabe von Arrays (#4)

- Es können auch **Subarrays als Aktualparameter** verwendet werden, sofern sie die richtige Anzahl von Dimensionen besitzen
- Subarrays können sowohl für alle Parametertypen (intent(in), intent(out) und intent(inout)) verwendet werden.

```
subroutine vectorproduct(vec1, vec2, res)
  real(dp), intent(in) :: vec1(:), vec2(:)
  real(dp), intent(out) :: res(:)

  ! Calculates vec1 x vec2 and stores it in res
  :
end subroutine vectorproduct
```

```
real(dp) :: latvecs(3,3)

latvecs(:,1) = [ 1.0_dp, 0.0_dp, 0.0_dp ]
latvecs(:,2) = [ -0.5_dp, sqrt(3.0_dp) / 2.0_dp, 0.0_dp ]
call vectorproduct(latvecs(:,1), latvecs(:,2), latvecs(:,3))
! latVecs(:,3) is now 0.0_dp 0.0_dp 1.0_dp
```


Übergabe allozierbarer Arrays

- Wenn ein allozierbares Array des Hauptprogramms **im Unterprogramm** **alloziert/dealloziert** werden soll (**und nur dann!**), muss das Formalparameter das **Attribut allocatable** haben.

```
program Test
  implicit none

  real(dp), allocatable :: array1(:, :), array2(:)

  allocate(array1(10, 10))
  call testarrays(array1, array2)
  write (*,*) allocated(array2)           ! True
  :
```

```
subroutine testarrays(test1, test2)
  real(dp), allocatable, intent(in) :: test1(:, :)
  real(dp), allocatable, intent(inout) :: test2(:)
  write (*,*) "Allocated 1: ", allocated(test1)   ! True
  write (*,*) "Allocated 2: ", allocated(test2)   ! False
  allocate(test2(100))
  :
```

Array mit Allokierungsstatus übergeben

Übergabe allozierbarer Arrays (#2)

- **Allokierungsstatus** von **intent(in) allozierbaren Arrays** kann in der Routine **nicht verändert** werden (intent(in) Arrays können weder alloziert noch dealloziert werden)

```
program Test
  implicit none

  integer, allocatable :: aa(:, :)

  call testarray(aa)
  :
```

```
subroutine testarray(array)
  integer, allocatable, &
    & intent(in) :: array(:, :)

  allocate(array(10, 10)) ! Comp.Error

end subroutine testarray
```

- **intent(out) allozierbare Arrays** werden beim Routinenaufruf **automatisch dealloziert**

```
program Test
  implicit none

  integer, allocatable :: aa(:, :)

  allocate(aa(10, 10))
  write (*, *) allocated(aa) ! T
  call testarray(aa)
  write (*, *) allocated(aa) ! F
```

```
subroutine testarray(array)
  integer, allocatable, &
    & intent(out) :: array(:, :)

  write(*, *) "allocated(array) ! F"

end subroutine testarray
```

Funktionen

- Funktionen verhalten sich äquivalent zu Subroutinen, **geben** aber zusätzlich einen **Wert** (Skalar oder Feld) **zurück**
- In der Funktion wird der Rückgabewert durch eine Variable repräsentiert, die den selben Namen und Typ hat, wie die Funktion selbst:

Definition:

```
Rückgabewert-Typ function Funktionsname(Liste der Formalparameter)  
  ! Datentypdeklaration der formalen Parameter  
  :  
  ! Datentypdeklaration der lokalen Variablen  
  :  
  ! Anweisungsteil der Funktion  
  :  
  Funktionsname = ...  
  :  
end function Funktionsname
```

Aufruf:

```
Funktionsname(Liste der Aktualparameter)
```

Funktionen

- Der **Rückgabewert** einer Funktion muss **in einem Ausdruck** verwendet werden:

```
integer :: num  
  
num = factorial(5) + 12
```

```
integer function factorial(num)  
integer, intent(in) :: num  
  
integer :: ii  
  
factorial = 1  
do ii = 2, num  
    factorial = factorial * ii  
end do  
end function factorial
```

- **Funktionen** sollten grundsätzlich **nur intent(in)-Parameter** besitzen

```
integer function BAD_STYLE(arg1, arg2)  
integer, intent(inout) :: arg1  
integer, intent(out) :: arg2
```

Sollte vermieden werden!

- Wenn ein Unterprogramm mehrere Variablen modifizieren/zurückgeben soll, sollte es als Subroutine implementiert werden.

Alternative Deklarationen des Rückgabewertes

- Deklaration als **Variable mit dem selben Name wie die Funktion**:
(Spezifikation der Rückgabewerttypes vor dem Funktionsnamen entfällt)

```
function factorial(num)
  integer, intent(in) :: num
  integer :: factorial
```

- Als Variable mit **beliebigem Namen via result()-Anweisung**.
In der Funktion muss für die Zuweisung des Rückgabewertes statt des Funktionsnamens dieser Variablenname verwendet werden:

```
function factorial(num) result(fact)
  integer, intent(in) :: num
  integer :: fact

  integer :: ii

  fact = 1
  do ii = 2, num
    fact = fact * ii
  end do
end function factorial
```

Rekursive Unterprogramme

- Wenn ein **Unterprogramm** direkt oder indirekt (über andere Unterprogramme) **sich selbst aufruft**, muss es als **rekursiv deklariert** werden:
- Bei rekursiven Funktionen muss Typ und Variablenname für den **Rückgabewert via result()** deklariert werden:

```
recursive subroutine test(arg1, ...)  
:  
end subroutine test
```

```
recursive function factorial(number) result(res)  
  integer, intent(in) :: number  
  integer :: res  
  
  if (number > 1) then  
    res = number * factorial(number - 1)  
  else  
    res = 1  
  end if  
end function factorial
```

Nicht
besonders
effizient!

Verlassen eines Unterprogrammes

- Ein Unterprogramm (Funktion oder Subroutine) wird beendet, wenn die **end Anweisung** erreicht wird
- **Vorzeitiger Ausstieg** aus dem Unterprogramm kann mit **return** erzwungen werden:

```
recursive function factorial(number) result(res)
  integer, intent(in) :: number
  integer :: res

  if (number == 1) then
    res = 1
    return
  end if
  res = number * factorial(number - 1)

end function factorial
```

Unterprogramm wird verlassen, es werden keine weitere Anweisungen im Unterprogramm ausgeführt

Module

- Logisch zusammengehörende Unterprogramme sollten in größere Einheiten (sog. „Modulen“) zusammengefasst werden.

```
module Modulname
```

*Allgemeiner Deklarationsteil
(Variablen, Konstante, Interfaces)*

```
contains
```

Definition der Unterprogramme

```
end module Modulname
```

Wenn das Modul keine
Unterprogrammdefinitionen enthält, fällt
die „contains“-Anweisung weg.

```
module mymath
```

```
implicit none
```

```
integer :: modvar ! Modulvariable
```

```
contains
```

```
function factorial(num) result(res)  
integer, intent(in) :: num  
integer :: res
```

```
:  
end function factorial
```

```
subroutine transform(...)  
:  
end subroutine transform
```

```
end module mymath
```


Module

- Inhalt eines Moduls kann mit dem **use**-Befehl importiert werden
- Das importierende Programm bekommt **Zugriff auf alle Variablen und Unterprogramme des Moduls**. (Nicht aber zu den lokalen Variablen der Unterprogramme im Modul!)
- Es dürfen beliebig viele Module importiert werden (via entsprechender Anzahl von „use“-Befehlen)
- Die **use**-Anweisungen müssen **vor** der **implicit none** Anweisung stehen.

```
program TestFactorial
  use mymath          ! Imports factorial, transform etc. von mymath
  implicit none

  integer :: num

  read (*,*, advance="no") num
  ! Calling module function
  write (*,"(I0,A,I0)") num, "! = ", factorial(num)
  ! Manipulating module variable
  modvar = 12

end program TestFactorial
```

Module

- Module können nicht nur Unterprogramme, sondern auch Konstanten und Variablen enthalten und diese für andere Programme bereitstellen

! Defining extra module for accuracy (precision) settings to make sure, that the same accuracy is used throughout the entire code.

```
module accuracy  
  implicit none
```

```
  integer, parameter :: dp = selected_real_kind(15,300)
```

```
end module accuracy
```

contains-Anweisung fehlt, da keine Unterprogramme im Modul

```
program TestFactorial
```

```
  use accuracy  
  use mymath  
  implicit none
```

```
  real(dp) :: rTmp
```

Ein Modul kann gleichzeitig in mehrere Module/Programmteile importiert werden.

```
module mymath
```

```
  use accuracy  
  implicit none
```

```
  contains
```

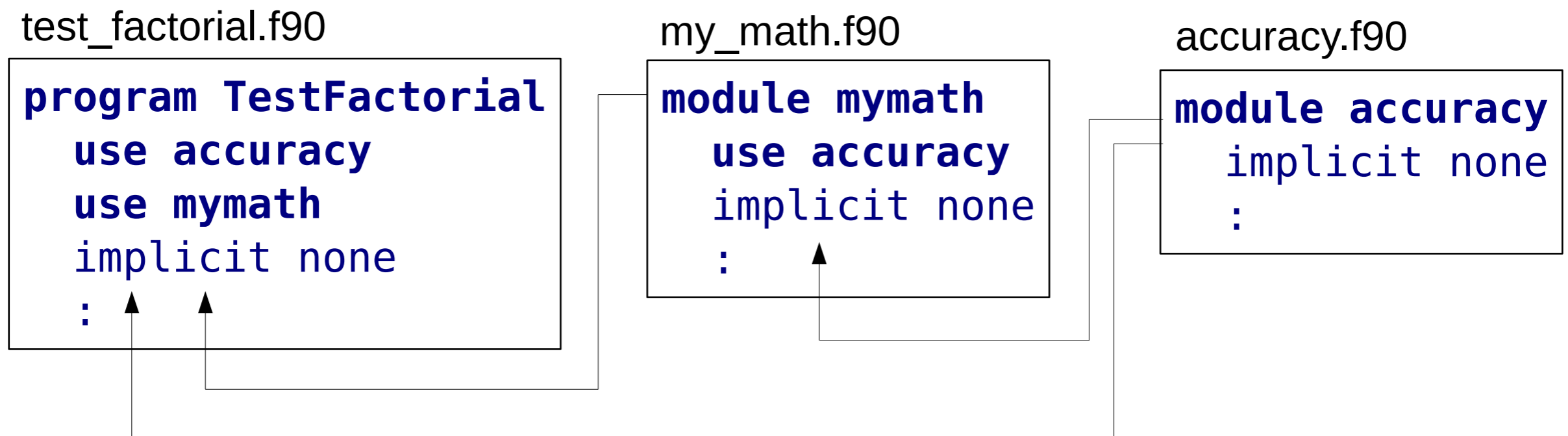
```
    subroutine test(xx)
```

```
      real(dp), intent(in) :: xx
```

```
    :
```

Compilierung von Modulen

- Jedes Modul sollte in einer separaten Datei gespeichert werden (nicht zwingend, aber gute Praxis)
- Es müssen **alle Abhängigkeiten** eines Modules compiliert werden, **bevor** das Modul selbst **compiliert** werden kann:



- Compilierungsreihenfolge: accuracy.f90, my_math.f90, test_factorial.f90:

```
gfortran -o test_factorial accuracy.f90 my_math.f90 test_factorial.f90
```

Bemerkungen

- Ein Unterprogramm soll exakt nur eine Aufgabe machen
- Die Aufgabe soll aus Namen des Unterprogrammes eindeutig sein.
- Wenn das Unterprogramm nicht treffend benannt werden kann, ist diese wohl zu komplex.
- Unterprogramme sollten nach Möglichkeit nicht verschiedene Code-Ebenen (high level Aufrufe und low-level Berechnungen) miteinander mischen.

Bemerkungen

- Nützliche Abkürzungen in Emacs (wenn `.emacs_abbrevs` verwendet wird):

subroutine	sub\$
function	fu\$
intent(in)	ini\$
intent(out)	ino\$
intent(inout)	inio\$
module	mo\$
contains	cn\$
end subroutine	end <i>[Enter]</i>
end function	end <i>[Enter]</i>
end module	end <i>[Enter]</i>
allocate	al\$
allocatable	ab\$

Aufgabe

Spalten Sie das LR-Zerlegungsprogramm in folgende Module bzw. Subroutinen auf:

- **Modul accuracy**

- Konstante zur Festlegung der Darstellungsgröße für Fließkommazahlen (dp)

- **Module eqsolver:**

- Subroutine `ludecompose()`

In: Quadratische Matrix (A)

Out: Obere/Untere Dreiecksmatrix L/R, Permutationsmatrix P

- Subroutine `substituteback()`

In: Obere/Untere Dreiecksmatrix L/R, Permutationsmatrix P, Vektor b

Out: Lösungsvektor (x)

- **Module io:**

- Subroutine `readinput()`

In: Unallokierte Matrix (A) und Vektor (B), Dateiname

Out: Allokierte Matrix (A) und Vektor (B) eingelesen aus der Datei `gauss.inp`.

- Subroutine `writeoutput()`

Input: Lösungsvektor b

- **Hauptprogramm**

Ruft `readinput()` auf, dann `ludecompose()` und `substituteback()` und schließlich `writeoutput()`

Aufgabe (#2)

- Ergänzen Sie die README-Datei mit den nötigen Compilerinformationen!
- Checken Sie den neuen Quellcode (eventuell auch sinnvolle Zwischenschritte bei der Entwicklung) ins Repository ein.
(Vergessen Sie nicht die neu zugewonnenen Dateien unter Versionsverwaltung zu stellen!)

Bonusaufgabe (Optimierung)

- Überlegen Sie sich, wie Sie mit möglichst wenig Speicher auskommen können. Insbesondere sollten Sie die Anzahl der quadratischen Matrizen reduzieren, indem Sie den Inhalt der drei Matrizen A , L und R in nur einer Matrix speichern und statt der Matrix P nur einen Vektor (deren Länge der Anzahl der Variablen entspricht) verwenden können.

LR-Zerlegung

- In der Numerik wird die Gauss-Elimination meistens als LR-Zerlegung realisiert. Dabei wird die Matrix A als Produkt $\mathbf{P} * \mathbf{A} = \mathbf{L} * \mathbf{R}$ zerlegt, wobei \mathbf{P} eine Permutationsmatrix, \mathbf{R} eine obere Dreiecksmatrix (gauss-eliminierte Form des Gleichungssystems) und \mathbf{L} eine untere Dreiecksmatrix mit 1-en in der Diagonale ist, die die Koeffizienten für die Linearkombinationen der Zeilen enthält.

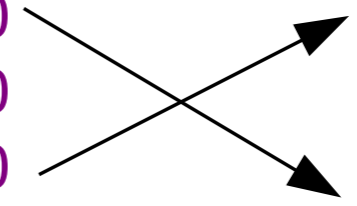
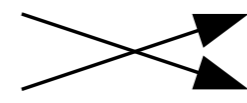
$$\begin{array}{ccc|ccc|c|ccc} 0.0 & 0.0 & 1.0 & & 2.0 & 4.0 & 4.0 & = & 1.0 & 0.0 & 0.0 & & 5.0 & 4.0 & 2.0 \\ 1.0 & 0.0 & 0.0 & * & 1.0 & 2.0 & -1.0 & & 0.4 & 1.0 & 0.0 & * & 0.0 & 2.4 & 3.2 \\ 0.0 & 1.0 & 0.0 & & 5.0 & 4.0 & 2.0 & & 0.2 & 0.5 & 1.0 & & 0.0 & 0.0 & -3.0 \end{array}$$

- Gleichungssystem $\mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{b}$ wird mit Hilfe von \mathbf{P} , \mathbf{L} und \mathbf{R} in 2 Schritten gelöst:

$$\mathbf{L} \mathbf{y} = \mathbf{P} \mathbf{b} \quad \text{durch „vorwärtseinsetzen“ nach } \mathbf{y} \text{ aufgelöst.}$$

$$\mathbf{R} \mathbf{x} = \mathbf{y} \quad \text{durch „rückwärtseinsetzen“ nach } \mathbf{x} \text{ aufgelöst.}$$

Beispiel für die LR-Zerlegung

P			L			R			
1.0	0.0	0.0	1.0	0.0	0.0	2.0	4.0	4.0	 Tausche Zeilen 1,3 (Pivot)
0.0	1.0	0.0	0.0	1.0	0.0	1.0	2.0	-1.0	
0.0	0.0	1.0	0.0	0.0	1.0	5.0	4.0	2.0	
0.0	0.0	1.0	1.0	0.0	0.0	5.0	4.0	2.0	$-0.2 * Z.1$ $-0.4 * Z.1$ Bilde Linearkomb. um aktuelle Spalte auszunullen, speichere Koeffs in L
0.0	1.0	0.0	0.0	1.0	0.0	1.0	2.0	-1.0	
1.0	0.0	0.0	0.0	0.0	1.0	2.0	4.0	4.0	
0.0	0.0	1.0	1.0	0.0	0.0	5.0	4.0	2.0	 Zeilentausch (Pivot) Tausche auch in allen entsprechenden Spalten unterhalb der Diagonale in L
0.0	1.0	0.0	0.2	1.0	0.0	0.0	1.2	-1.4	
1.0	0.0	0.0	0.4	0.0	1.0	0.0	2.4	3.2	
0.0	0.0	1.0	1.0	0.0	0.0	5.0	4.0	2.0	$-0.5 * Z.2$ Bilde Linearkomb. um aktuelle Spalte auszunullen
1.0	0.0	0.0	0.4	1.0	0.0	0.0	2.4	3.2	
0.0	1.0	0.0	0.2	0.0	1.0	0.0	1.2	-1.4	
0.0	0.0	1.0	1.0	0.0	0.0	5.0	4.0	2.0	
1.0	0.0	0.0	0.4	1.0	0.0	0.0	2.4	3.2	
0.0	1.0	0.0	0.2	0.5	1.0	0.0	0.0	-3.0	

Beispiel für Vorwärts- und Rückwärtseinsetzen

$$\begin{array}{l} \mathbf{b} \\ 1.0 \\ 2.0 \\ 4.0 \end{array} \longrightarrow \begin{array}{l} \mathbf{P} * \mathbf{b} \\ 4.0 \\ 1.0 \\ 2.0 \end{array}$$

Vorwärtseinsetzen:

$$\begin{array}{ccc} 1.0 & 0.0 & 0.0 \\ 0.4 & 1.0 & 0.0 \\ 0.2 & 0.5 & 1.0 \end{array} * \begin{array}{l} Y1 \\ Y2 \\ Y3 \end{array} = \begin{array}{l} 4.0 \\ 1.0 \\ 2.0 \end{array} \longrightarrow \begin{array}{l} Y1 = 4.0 \\ Y2 = 1.0 - 0.4 * Y1 = -0.6 \\ Y3 = 2.0 - 0.2 * Y1 - 0.5 * Y2 = 1.5 \end{array}$$

Rückwärtseinsetzen:

$$\begin{array}{ccc} 5.0 & 4.0 & 2.0 \\ 0.0 & 2.4 & 3.2 \\ 0.0 & 0.0 & -3.0 \end{array} * \begin{array}{l} X1 \\ X2 \\ X3 \end{array} = \begin{array}{l} 4.0 \\ -0.6 \\ 1.5 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} X3 = 1.5 / -3.0 = 0.5 \\ X2 = (-0.6 - 3.2 * X3) / 2.4 = 0.41666\dots \\ X1 = (4.0 - 4.0 * X2 - 2.0 * X3) / 5.0 = 0.66666\dots \end{array}$$